

### Introduction

Dans tout ce problème, les espaces vectoriels seront des  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels. On appelle algèbre tout  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $\mathbb{A}$  qui est muni d'une opération interne nommée multiplication ou produit. Cette multiplication est associative, et vérifie la propriété de distributivité :

$$\forall a \in \mathbb{A}, \forall b \in \mathbb{A}, \forall c \in \mathbb{A}, \quad a(b + c) = ab + ac, \quad (b + c)a = ba + ca$$

ainsi que :

$$\forall u \in \mathbb{A}, \forall b \in \mathbb{A}, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \quad u(\lambda b) = (\lambda a)b = \lambda(ub)$$

On suppose de plus qu'il existe un élément noté 1 ou  $1_A$  et appelé élément neutre pour le produit, tel que :

$$\forall a \in \mathbb{A}, a1 = 1a = a.$$

Enfin si cette multiplication est commutative, l'algèbre est dite commutative. La dimension d'une algèbre est sa dimension en tant qu'espace vectoriel. Une sous-algèbre de  $\mathbb{A}$  est un sous-ensemble non vide de  $\mathbb{A}$  qui est lui-même une algèbre (pour les mêmes opérations) et qui possède le même élément neutre que  $\mathbb{A}$ . Pour que  $\mathbb{B}$  soit une sous-algèbre de  $\mathbb{A}$ , il suffit que ce soit un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{A}$ , qu'il contienne 1 et que :

$$\forall b \in \mathbb{B}, \forall b' \in \mathbb{B}, bb' \in \mathbb{B}$$

On appelle morphisme d'algèbre entre deux algèbres  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{B}$ , toute application linéaire  $f$  de  $\mathbb{A}$  dans  $\mathbb{B}$  qui vérifie en plus :

$$\forall u \in \mathbb{A}, \forall a' \in \mathbb{A}, f(aa') = f(a)f(a') \text{ et } f(1_A) = 1_B$$

Un morphisme d'algèbre qui est une bijection est appelé isomorphisme d'algèbre. On vérifie alors que son application réciproque est également un morphisme d'algèbre. On dira que deux algèbres sont isomorphes s'il existe un isomorphisme d'algèbre entre les deux. Dans tout le problème,  $n$  désigne un entier strictement positif. Dans ce cas,  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est l'espace vectoriel des matrices carrées à  $n$  lignes et  $n$  colonnes et à coefficients réels ; c'est une algèbre pour les opérations habituelles. L'élément neutre pour le produit est la matrice de l'identité, notée  $I_n$ . La trace d'une matrice  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  est :

$$tr(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}.$$

C'est la somme des éléments diagonaux de la matrice  $A$ . Une matrice scalaire est une matrice de la forme  $\lambda I_n$ , où  $\lambda$  est un réel. Une matrice diagonale est une matrice dont les éléments non diagonaux sont tous nuls. L'ensemble des matrices scalaires et l'ensemble des matrices diagonales forment chacun une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

Ce problème étudie certaines propriétés des algèbres, et, en particulier, s'intéresse aux algèbres qui sont des corps, c'est-à-dire dans lesquelles tout élément non nul admet un inverse pour le produit.

### Partie I : Étude d'un exemple

1°) Soit  $A$  une matrice quelconque de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Vérifier que :

$$A^2 - tr(A)A + det(A)I_2 = 0.$$

2°) Soit  $A$  une matrice non scalaire ; on note  $\mathbb{A}$  l'ensemble

$$\mathbb{A} = \{M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) / \exists (a, b) \in \mathbb{R}^2, M = aI_2 + bA\}$$

Vérifier que  $\mathbb{A}$  est une algèbre de dimension deux, sous-algèbre de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

3°) Montrer que  $\mathbb{A}$  contient une matrice  $B$  telle que  $B^2 = -I_2$  si, et seulement si,  $(tr A)^2 < 4 det A$ .

4°) Vérifier qu'alors  $I_2$  et  $B$  forment une base de  $\mathbb{A}$  et en déduire un isomorphisme d'algèbre entre  $\mathbb{A}$  et le corps  $\mathbb{C}$  des nombres complexes.

5°) On suppose que  $A$  est non scalaire et vérifie :  $(tr A)^2 = 4 det A$ . Déterminer toutes les matrices de  $\mathbb{A}$  telles que  $M^2 = 0$ , et en déduire que  $\mathbb{A}$  n'est pas un corps.

6°) Soit  $B$  une matrice non scalaire de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . On lui associe l'algèbre  $\mathbb{B}$  comme dans I.2. Démontrer que si  $A$  et  $B$  sont semblables,  $\mathbb{A}$  et  $\mathbb{B}$  sont des algèbres isomorphes.

7°) On suppose que  $\mathbb{A}$  est telle que :  $(tr A)^2 > 4 det A$ . Vérifier que  $\mathbb{A}$  est diagonalisable de valeurs propres distinctes. En déduire que  $\mathbb{A}$  est isomorphe à l'algèbre des matrices diagonales. Est-ce que  $\mathbb{A}$  est un corps ?

### Partie II : Quelques résultats généraux

Soit  $\mathbb{D}$  une algèbre de dimension finie  $n$ .

1°) Soit  $a$  un élément de  $\mathbb{D}$ , démontrer que l'application  $\varphi_a$ , définie par :

$$\varphi_a : \begin{cases} \mathbb{D} & \rightarrow \mathbb{D} \\ x & \mapsto ax \end{cases}$$

est un endomorphisme de l'espace vectoriel  $\mathbb{D}$ .

2°) On note  $\mathcal{B}$  une base de  $\mathbb{D}$ .  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\varphi_a)$  désigne la matrice de l'endomorphisme  $\varphi_a$ , dans la base  $\mathcal{B}$ . Démontrer que l'application :

$$\Psi : \begin{cases} D & \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \\ a & \mapsto \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\varphi_a) \end{cases}$$

est un morphisme injectif d'algèbres. Vérifier que  $\Psi(\mathbb{D})$  est une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et en déduire que  $\mathbb{D}$  est isomorphe à une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

3°) On suppose que  $\mathbb{D} = \mathbb{C}$ , corps des nombres complexes. On munit  $\mathbb{C}$ , considéré comme  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel, de la base  $\mathcal{B} = (1, i)$ . Pour tout nombre complexe  $z = a + ib$ , ( $a$  et  $b$  réels), écrire la matrice  $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\varphi_z)$ .

4°) Soit maintenant  $\mathbb{A}$  une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . On s'intéresse à quelques cas où on peut affirmer que  $\mathbb{A}$  est, ou n'est pas, un corps.

a) On suppose que  $\mathbb{A}$  contient une matrice non scalaire  $A$  qui a une valeur propre réelle  $\lambda$ . Montrer que  $\mathbb{A}$  ne peut pas être un corps. On utilisera une matrice bien choisie, combinaison linéaire de  $I_n$  et de  $A$ .

b) En déduire que si  $\mathbb{A}$  contient une matrice diagonalisable ou trigonalisable non scalaire, elle ne peut pas être un corps.

c) On suppose que  $\mathbb{A}$  est intègre, c'est-à-dire que :

$$\forall A \in \mathbb{A}, \forall B \in \mathbb{A}, AB = 0 \implies A = 0 \text{ ou } B = 0.$$

Montrer que, si  $A$  est une matrice non nulle de  $\mathbb{A}$ , l'application  $\Phi_A : X \mapsto AX$  est un isomorphisme de l'espace vectoriel  $\mathbb{A}$ . En déduire que  $\mathbb{A}$  est un corps.

### Partie III : L'algèbre des quaternions

On suppose qu'il existe deux matrices  $A$  et  $B$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  telles que :

$$(*) \quad A^2 = -I_n, \quad B^2 = -I_n, \quad AB + BA = O$$

1°) Démontrer que  $n$  ne peut pas être impair.

2°) Démontrer que le sous-espace vectoriel  $\mathbb{H}$  engendré par les matrices  $I_n, A, B$  et  $AB$  est une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$

3°) Lorsque  $t, x, y$  et  $z$  sont des réels, calculer le produit :

$$(tI_n + xA + yB + zAB)(tI_n - xA - yB - zAB)$$

4°) En déduire :

(a) que les quatre matrices  $I_n, A, B$  et  $AB$  sont indépendantes et forment une base de  $\mathbb{H}$  ;

(b) que  $\mathbb{H}$  est un corps.

5°) On suppose dans toute la suite du problème que  $n = 4$  et, en notant  $J$  la matrice  $J = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $0$  la matrice nulle de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , on définit les matrices  $A$  et  $B$  de  $\mathcal{M}_4(\mathbb{R})$  par :

$$A = \begin{pmatrix} J & 0 \\ 0 & -J \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & -I_2 \\ I_2 & 0 \end{pmatrix}$$

On pose également  $C = AB$ .

a) Vérifier que les matrices  $A$  et  $B$  satisfont la condition (\*). On appellera donc  $\mathbb{H}$  le sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_4(\mathbb{R})$  engendré par  $I_4, A, B$  et  $C = AB$ . Ses éléments sont appelés **quaternions**. La base  $(I_4, A, B, C)$  de  $\mathbb{H}$  sera notée  $\mathcal{B}$ .

b) Soit  $M$  une matrice non nulle de  $\mathbb{H}$ , vérifier que  ${}^tM \in \mathbb{H}$  ; quel lien y a-t-il entre  $M^{-1}$  et  ${}^tM$  ?

### Partie IV : Les automorphismes de l'algèbre des quaternions

1°) On appelle quaternion pur un élément  $M$  de  $\mathbb{H}$  tel que  $M = -{}^tM$ . Vérifier que l'ensemble des quaternions purs est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension trois et de base  $\mathcal{C} = (A, B, C)$ . On le note  $\mathbb{L}$ . Est-ce une sous-algèbre de  $\mathbb{H}$  ?

2°) On munit  $\mathbb{L}$  de la structure d'espace vectoriel euclidien telle que la base  $\mathcal{C}$  soit orthonormée. Le produit scalaire de deux éléments  $M$  et  $N$  de  $\mathbb{L}$  est noté  $(M|N)$ , la norme de  $M$  s'écrit  $\|M\|$ . Vérifier que :

$$\frac{1}{2}(MN + NM) = -(M|N)I_4.$$

3°) Montrer qu'un quaternion est pur si, et seulement si, son carré est une matrice scalaire de la forme  $\lambda I_4$  où  $\lambda$  est un réel négatif.

4°) Soit  $\varphi$  un isomorphisme d'algèbre de  $\mathbb{H}$  dans lui-même. Démontrer qu'il transforme tout quaternion pur en un quaternion pur de même norme, et que la restriction de  $\varphi$  à  $\mathbb{L}$  est un endomorphisme orthogonal.

5°) Soient  $M$  et  $N$  deux quaternions purs. On veut démontrer que si  $M$  et  $N$  ont même norme, alors il existe  $P \in \mathbb{H}$ , non nulle, telle que :  $M = P^{-1}NP$ .

a) Commencer par examiner le cas où  $M$  et  $N$  sont colinéaires.

b) On suppose maintenant que  $M$  et  $N$  ne sont pas colinéaires. Vérifier que si  $M$  et  $N$  ont même norme : et en déduire une matrice  $P$  non nulle telle que  $MP = PN$ .

6°) Montrer qu'alors, si on écrit  $P = \alpha I_4 + Q$ , avec  $\alpha$  réel et  $Q \in \mathbb{L}$ ,  $Q$  est orthogonal à  $M$  et à  $N$ .

7°) En déduire que tout isomorphisme d'algèbre  $\varphi$  de  $\mathbb{H}$  dans lui-même est défini par :

$$\varphi(M) = P^{-1}MP$$

où  $P$  est un élément non nul de  $\mathbb{H}$ . On pourra observer qu'un tel isomorphisme est déterminé par l'image de  $A$  et de  $B$ , et commencer par chercher les isomorphismes qui laissent  $A$  invariante.

**Fin de l'énoncé.**